

Rónai László (Mechatronika)

1.

László, Rónai

Development of an Electric Measurement System for Rapid Determination of the Friction Coefficient

DESIGN OF MACHINES AND STRUCTURES 10 : 1 pp. 39-48. , 10 p. (2020)

DOI Teljes dokumentum

Közlemény:31333167 Nyilvános Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

2.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Finommechanikai elem erő-elmozdulás diagramjának meghatározása speciális robotmegfogóval
MULTIDISZCIPLINÁRIS TUDOMÁNYOK: A MISKOLCI EGYETEM KÖZLEMÉNYE 10 : 1 pp. 88-93. , 6 p. (2020)

DOI Egyéb URL

Közlemény:31297062 Nyilvános Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

3.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Stability Analysis of an Assembly Process Using Simulation

ACTA TECHNICA JAURINENSIS 13 : 1 pp. 14-24. , 11 p. (2020)

DOI Egyéb URL

Közlemény:31186997 Jóváhagyott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

4.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Snap-fit Assembly Process with Industrial Robot Including Force Feedback

ROBOTICA 38 : 2 pp. 317-336. , 20 p. (2020)

DOI WoS Scopus Egyéb URL

Közlemény:30777674 Nyilvános Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

5.

László, Noémi ; Rónai, László

Súrlódási együttható meghatározása aeroszolos palackokon

In: Bodzás, Sándor; Antal, Tamás (szerk.) Műszaki tudomány az Észak-kelet Magyarországi Régióban 2019 : konferencia előadásai

Debrecen, Magyarország : Debreceni Akadémiai Bizottság Műszaki Szakbizottsága, (2019) pp. 209-212. , 4 p.

Közlemény:30772520 Nyilvános Forrás Idéző Könyvrészlet (Konferenciaközlemény) Idézett közlemények száma: 1

6.

László, Rónai

Design Aspects of a Robotic End-effector

DESIGN OF MACHINES AND STRUCTURES 8 : 2 pp. 52-58. , 7 p. (2019)

Teljes dokumentum

Közlemény:30620182 Jóváhagyott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

7.

Rónai, L. ; Szabó, T.

Application of Rexroth Controlling for Inverted Pendulum

INTERNATIONAL JOURNAL OF ENGINEERING AND MANAGEMENT SCIENCES / MŰSZAKI ÉS MENEDZSMENT TUDOMÁNYI KÖZLEMÉNYEK 4 : 1 pp. 174-179. , 6 p. (2019)

DOI Egyéb URL

Közlemény:30608338 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

8.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Intelligens robotmegfogó fejlesztése

MULTIDISZCIPLINÁRIS TUDOMÁNYOK: A MISKOLCI EGYETEM KÖZLEMÉNYE 9 : 4 pp. 404-410. , 7 p. (2019)

DOI Egyéb URL

Közlemény:31357011 Nyilvános Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

9.

Rónai, László

Erőmérő-cella terhelési eseteinek vizsgálata

In: Vadászné, Bognár Gabriella; Piller, Imre (szerk.) Doktoranduszok fóruma 2018 :

Gépészmérnöki és Informatikai Kar szekciókiadványa

Miskolc, Magyarország : Miskolci Egyetem, (2019) pp. 79-84. , 6 p.

Közlemény:30736741 Jóváhagyott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

10.

Rónai, László ; Szabó, Tamás ; Lénárt, József ; Székely, Orsolya ; Kakuk, József

Golyósorsós kompakt modul lézeres mérése

In: Barabás, István (szerk.) XXVII. Nemzetközi Gépészeti Konferencia OGÉT 2019

Nagyvárad, Románia : Erdélyi Magyar Tudományos Társaság, (2019) pp. 456-459. , 4 p.

Közlemény:30650741 Admin láttamozott Forrás Egyéb konferenciaközlemény

(Konferenciaközlemény)

11.

László, Rónai ; Tamás, Szabó

Designing of Robotic Double-function Fingertips

DESIGN OF MACHINES AND STRUCTURES 7 : 2 pp. 13-19. , 7 p. (2018)

Teljes dokumentum

Közlemény:3397167 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

12.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Application of Rexroth Controlling for Inverted Pendulum

In: Tamás, Mankovits (szerk.) Proceedings of the 6th International Scientific Conference on Advances in Mechanical Engineering (ISCAME 2018) : Book of extended abstracts

Debrecen, Magyarország : Department of Mechanical Engineering, Faculty of Engineering, University of Debrecen, (2018) pp. 205-206. , 2 p.

Közlemény:30376534 Nyilvános Forrás Könyvrészlet (Absztrakt / Kivonat)

13.

Rónai, László

Számítógépes mérés erőmérő-cellával

In: Vadászné, Bognár Gabriella; Piller, Imre (szerk.) Doktoranduszok Fóruma 2017 :

Gépészmérnöki és Informatikai Kar szekciókiadványa

Miskolc, Magyarország : Miskolci Egyetem Tudományos és Nemzetközi Rektorhelyettesi Titkárság, (2018) pp. 91-96. , 4 p.

Közlemény:30342203 Jóváhagyott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

14.

Zajzon, Norbert ; Subert, József ; Lénárt, József ; László, Rónai ; Vörös, Csaba ; Papp, Richárd Zoltán ; Baracza, Krisztián ; Turai, Endre

Underwater sensors for UNEXMIN to obtain geological and geophysical information

In: Gorazd, Žibret; Majna, Žebre (szerk.) Use of robotics and automation for mineral prospecting and extraction : Joint Conference of UNEXMIN, iVAMOS! and RTM Projects

Ljubljana, Szlovénia : Geological Survey of Slovenia, (2018) pp. 22-23. , 2 p.

Közlemény:3332740 Nyilvános Forrás Könyvrészlet (Absztrakt / Kivonat)

15.

Rónai, László

Elektromos kapcsoló mechanizmus átpattanási jelenségének modellezése

In: Kovács, László; Piller, Imre (szerk.) Doktoranduszok Fóruma 2016 : Gépészmérnöki és Informatikai Kar szekciókiadványa

Miskolc-Egyetemváros, Magyarország : Miskolci Egyetem, (2017) pp. 79-84. , 6 p.

Közlemény:3303412 Admin láttamozott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

16.

Rónai, László ; Füvesi, Viktor ; Vörös, Csaba

Designing of a Water Sampling Unit

In: Bodzás, Sándor; Mankovits, Tamás (szerk.) Proceedings of the 5th International Scientific Conference on Advances in Mechanical Engineering (ISCAME 2017)

Debrecen, Magyarország : University of Debrecen Faculty of Engineering, (2017) pp. 460-465. , 6 p.

Közlemény:3302346 Admin láttamozott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény) Nyilvános idézők összesen: 1 Független: 1 Független: 0

1. Koba, Máté ; L., Kiss Márton ; Zajzon, Norbert ; Papp, Richárd Zoltán

UNEXMIN: elárasztott bányák feltérképezése és geológiai adatok gyűjtése autonóm robottal

In: Bíró-Károly, Ágoston; Sebestyén-Pál, György; Szabó, Lóránd (szerk.) ENELKO 2018 XIX. Nemzetközi Energetika-Elektrotechnika Konferencia SzámOkt 2018 XXVIII. Nemzetközi Számítástechnika és Oktatás Konferencia

Erdélyi Magyar Műszaki Tudományos Társaság (EMT), (2018) pp. 238-243. , 6 p.

Közlemény:30332632 Nyilvános Forrás Idéző Egyéb konferenciaközlemény (Konferenciaközlemény)

17.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Molex 39-01-2040 típusú csatlakozó bepattanásának modellezése

In: OGÉT 2017: XXV. Nemzetközi Gépészeti Konferencia : 25th International Conference on Mechanical Engineering

Kolozsvár, Románia : Erdélyi Magyar Műszaki Tudományos Társaság (EMT), (2017) pp. 352-355. , 4 p.

Közlemény:3218971 Admin láttamozott Forrás Egyéb konferenciaközlemény (Konferenciaközlemény)

18.

Béres, Miklós ; Paripás, Béla ; Majár, János ; Bodolai, Tamás ; Rónai, László ; Illavszky, Vanda Rezgések precíziós összehasonlító vizsgálata lézerinterferometrikus mozgásanalizátorokkal

In: Kékesi, Tamás (szerk.) The Publications of the MultiScience - XXX. microCAD International Multidisciplinary Scientific Conference

Miskolc, Magyarország : University of Miskolc, (2016) Paper: C3-4 , 7 p.

Közlemény:3149899 Admin láttamozott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

19.

Béres, Miklós ; Majár, János ; Rónai, László ; Paripás, Béla
Precíziós sebességmérés lézerinterferometrikus módszerrel
MULTIDISZCIPLINÁRIS TUDOMÁNYOK: A MISKOLCI EGYETEM KÖZLEMÉNYE 6 : 1 pp. 9-19. , 11 p.
(2016)
Közlemény:3149391 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

20.

Rónai, László ; Szabó, Tamás
Kinematical Investigation and Regulation of a 4DOF Model Robot
ACTA MECHANICA SLOVACA 20 : 3 pp. 50-56. , 7 p. (2016)
Közlemény:3159977 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk) Nyilvános idézők
összesen: 3 Független: 3 Független: 0

1. Grossman, Martin
Conceive of mechatronic systems
ACTA MECHANICA SLOVACA 22 : 3 pp. 28-32. , 5 p. (2018)
DOI Egyéb URL
Közlemény:30340503 Jóváhagyott Idéző Folyóiratcikk (Szakcikk)
2. Virgala, Ivan ; Miková, Ľubica ; Kelemen, Michal
Robotic snakes
ACTA MECHANICA SLOVACA 22 : 3 pp. 38-43. , 6 p. (2018)
DOI Egyéb URL
Közlemény:30340509 Jóváhagyott Idéző Folyóiratcikk (Szakcikk)
3. Marcinko, Peter ; Virgala, Ivan ; Miková, Ľubica ; Prada, Erik ;
Kelemenová, Tatiana ; Kelemen, Michal ; Varga, Martin
Chimney Cleaning and Inspection Robot
ACTA MECHANICA SLOVACA 23 : 3 pp. 6-9. , 4 p. (2019)
DOI Egyéb URL
Közlemény:31303129 Nyilvános Idéző Folyóiratcikk (Szakcikk)

21.

Rónai, László
Further Development of a Laser Interferometer
RECENT INNOVATIONS IN MECHATRONICS 3 : 1-2 pp. 1-4. , 4 p. (2016)
DOI
Közlemény:3153649 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

22.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Geometrically nonlinear modeling of a snap fitting process

In: Bodzás, Sándor; Mankovits, Tamás (szerk.) Proceedings of the 4th International Scientific Conference on Advances in Mechanical Engineering (ISCAME 2016)

Debrecen, Magyarország : University of Debrecen Faculty of Engineering, (2016) pp. 430-435. , 6 p.

Közlemény:3153621 Admin láttamozott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

23.

Rónai, László

Precíziós rezgésmérések korszerűsített lézerinterferométerrel

DIÁKTUDOMÁNY: A MISKOLCI EGYETEM TUDOMÁNYOS DIÁKKÖRI MUNKÁIBÓL 9 pp. 104-111. , 8 p. (2016)

Közlemény:3085245 Admin láttamozott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

24.

Rónai, László

Vezérlő illesztése egy 4 szabadságfokú modell-robothoz

DIÁKTUDOMÁNY: A MISKOLCI EGYETEM TUDOMÁNYOS DIÁKKÖRI MUNKÁIBÓL 8 pp. 124-129. , 6 p. (2015)

Közlemény:3021699 Jóváhagyott Forrás Folyóiratcikk (Szakcikk)

25.

Rónai, László ; Szabó, Tamás

Egy 4 szabadságfokú modell-robot kinematikai vizsgálata

In: Baksa, Attila; Bertóti, Edgár; Szirbik, Sándor (szerk.) XII. Magyar Mechanikai Konferencia Miskolc, Magyarország : Miskolci Egyetem Gépészmérnöki és Informatikai Kar Műszaki Mechanikai Intézet, (2015) Paper: 206 , 7 p.

Közlemény:3002327 Jóváhagyott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

26.

László, Rónai ; Ildikó, Bölkény

Regulation of an Inhibitor Dosing System

In: Kékesi, Tamás (szerk.) 28th microCAD Nemzetközi Multidiszciplináris Tudományos Konferencia = 28th microCAD International Multidisciplinary Scientific Conference

Miskolc, Magyarország : Miskolci Egyetem, (2014) Paper: CD , 6 p.

Közlemény:2884374 Nyilvános Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény) Nyilvános idézők összesen: 1 Független: 1 Független: 0

1. Matyukhina, V. D.
Low dosage hydrate inhibitors
In: Tomsk, Polytechnic University (szerk.) Ресурсоэффективным технологиям - энергию и энтузиазм молодых : сборник научных трудов VII Всероссийской конференции
Tomsk, Oroszország : Изд-во ТПУ, (2016) pp. 261-264. , 4 p.
Közlemény:30343127 Jóváhagyott Idéző Könyvrészlet
(Konferenciaközlemény)

27.

Rónai, László ; Szabó, Tamás
Controlling of a 4 dof model robot
In: Sándor, Bodzás; Tamás, Mankovits (szerk.) Proceedings of the International Scientific Conference on Advances in Mechanical Engineering (ISCAME 2014)
Debrecen, Magyarország : University of Debrecen Faculty of Engineering, (2014) pp. 137-142. , 6 p.
Közlemény:2810557 Admin láttamozott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

28.

Rónai, László ; Szabó, Tamás
Egy 4 szabadságfokú modell-robot inverz kinematikai feladata
In: Csibi, Vencel-József (szerk.) OGÉT 2014: XXII. Nemzetközi Gépészeti Találkozó
Kolozsvár, Románia : Erdélyi Magyar Műszaki Tudományos Társaság (EMT), (2014) pp. 309-312. , 4 p.
Közlemény:2810519 Nyilvános Forrás Egyéb konferenciaközlemény (Konferenciaközlemény)

29.

Attila, Olasz ; Ákos, Cservenák ; László, Rónai ; Tamás, Szabó
Kinematical Analysis and Simulation of a Fanuc Robot
In: Bikfalvi, Péter (szerk.) microCAD 2013, O szekció : XXVII. MicroCAD International Scientific Conference
Miskolc, Magyarország : Miskolci Egyetem, (2013) Paper: CD , 6 p.
Közlemény:2884364 Jóváhagyott Forrás Könyvrészlet (Konferenciaközlemény)

30.

Bölkény, I ; Rónai, L
Hidrát képződés megakadályozása a Szehalom 29-es gázkútnál
In: DCS-19: Folyamatirányító rendszerek XIX. Találkozó
Maastricht, Hollandia (2013) p. 1 Paper: P1
Közlemény:2549386 Jóváhagyott Forrás Egyéb konferenciaközlemény (Konferenciaközlemény)

Miskolc, 2020. 07. 14.



Rónai László